



ITIS "ALESSANDRO VOLTA"

Spalto Marengo, 42 - 15121 ALESSANDRIA - www.volta.gov.it



5^AE ELETTRONICA ED ELETTROTECNICA

SIEMENS

OLIMPIADI DELL'AUTOMAZIONE 2018

OLIMPIADI
AUTOMAZIONE
2018



Dis. N:
File: 2018_5AE_CARTESIO.dwg
Data: Marzo 2018
Controllo: Prof. Gabriele

Impianto: **CARTESIO**
Denominazione:
Intestazione

DISEGNATORI

Cazac Cosmin

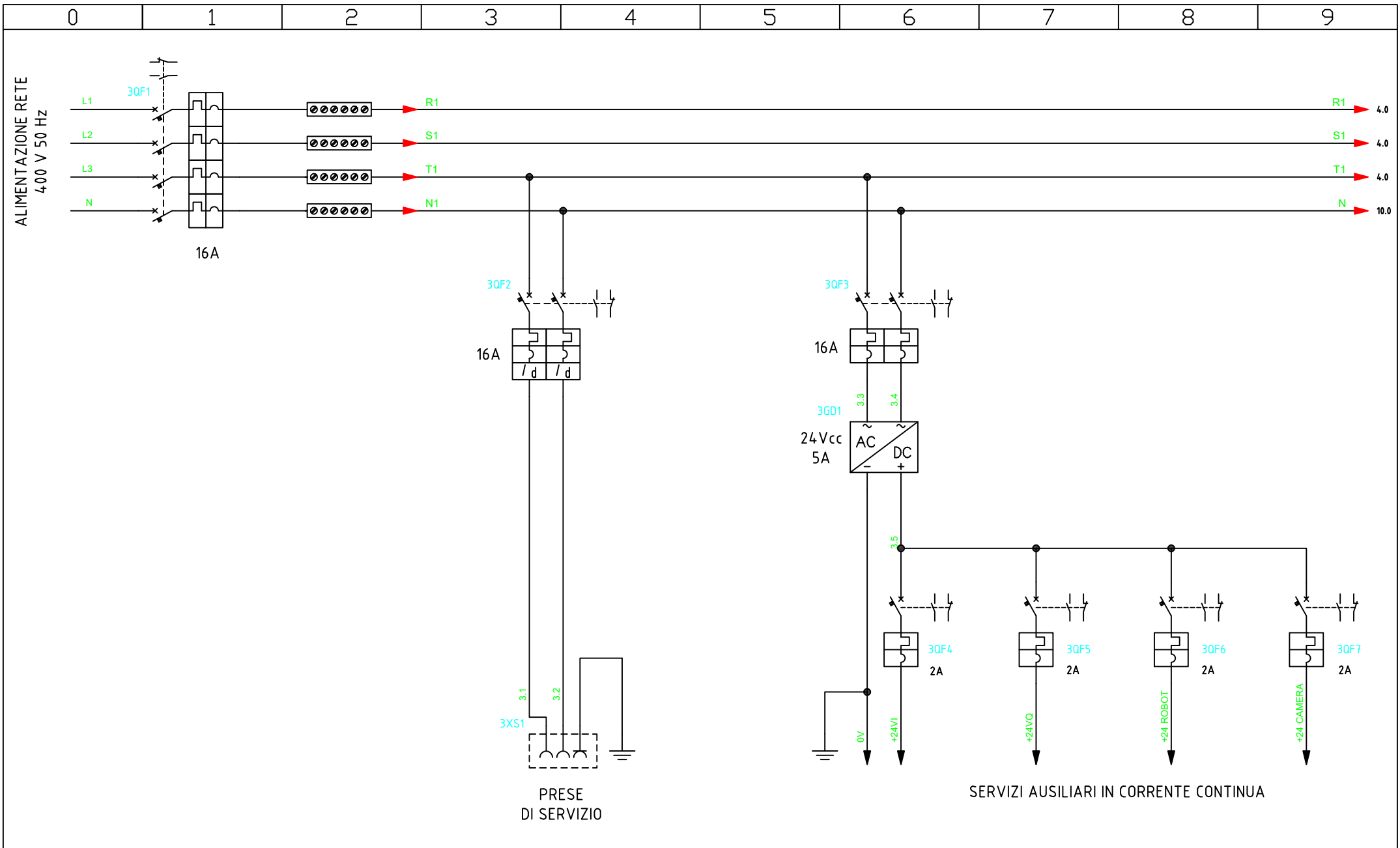


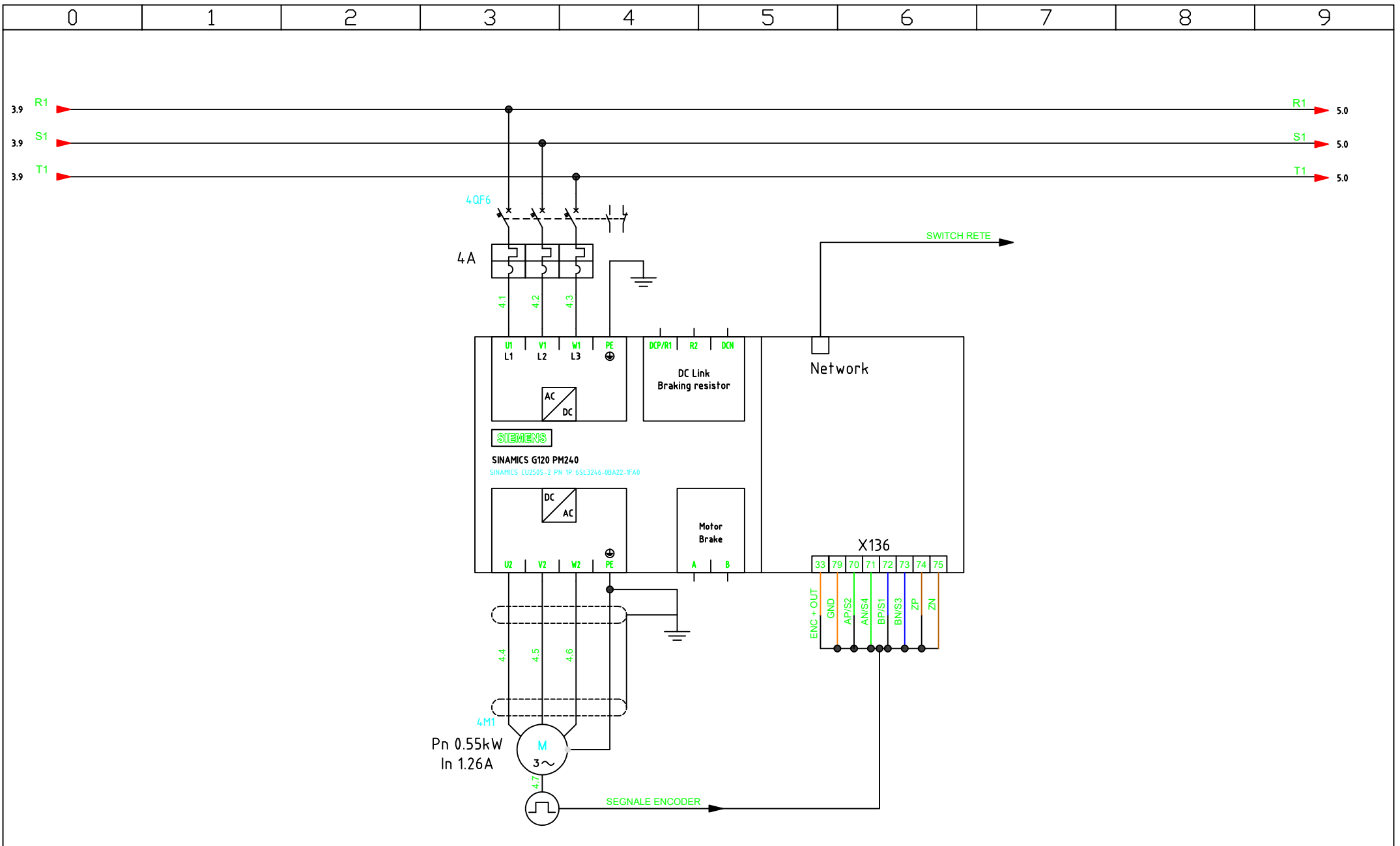
Foglio
1
Segue
2

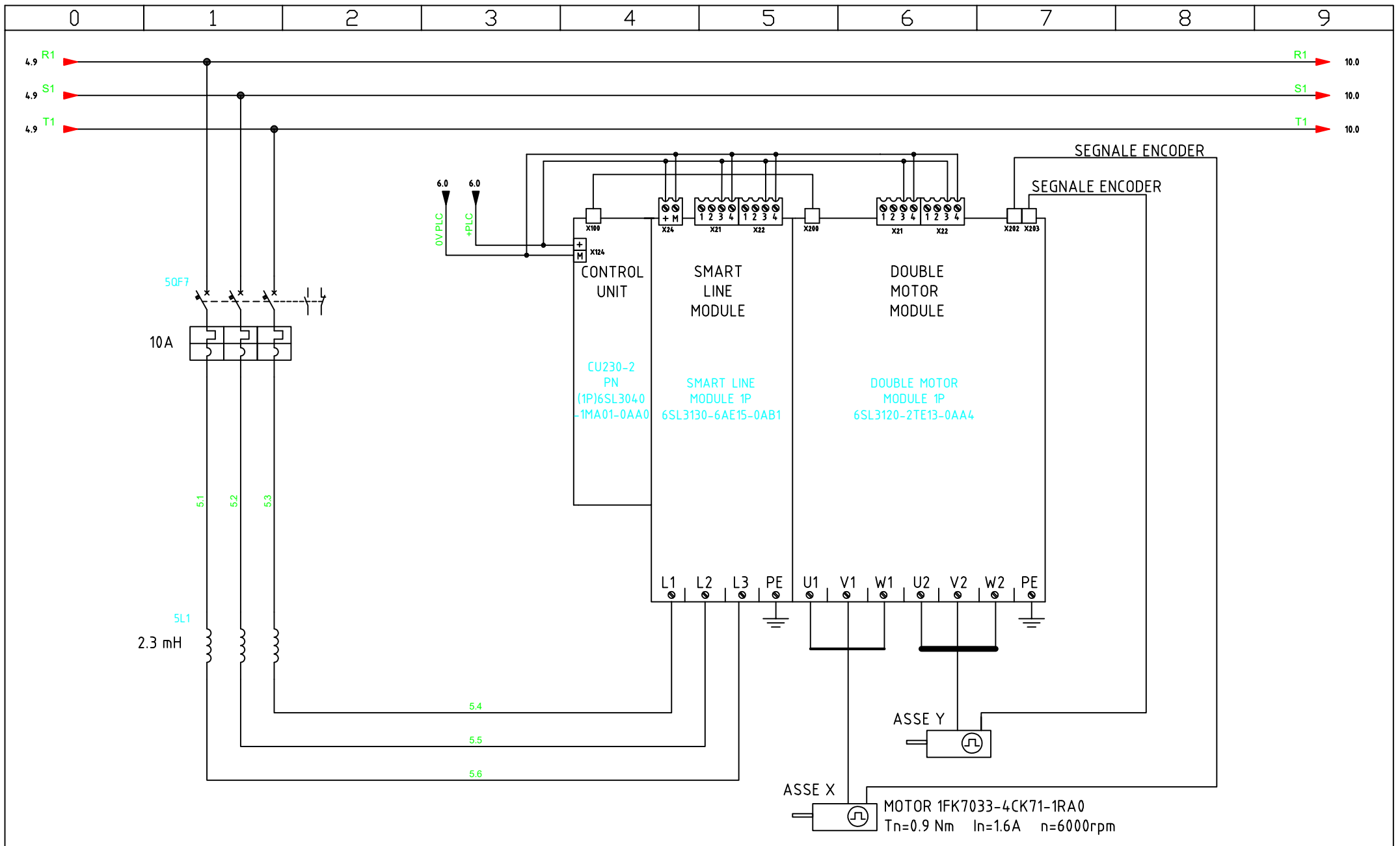
LISTA FOGLI \ INDEX

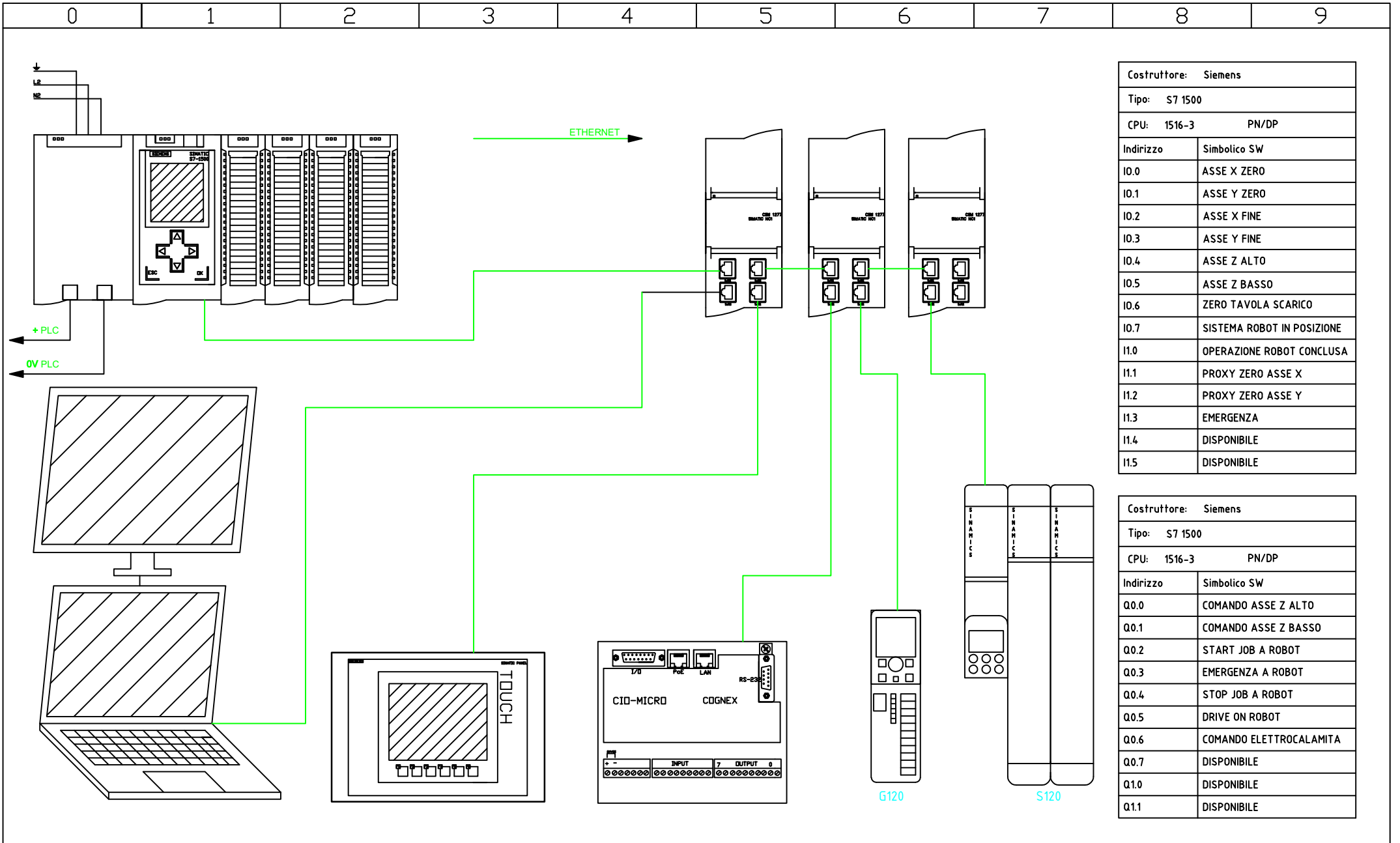
Foglio Sheet	Descrizione Description	Revisione \ Revision										Foglio Sheet	Descrizione Description	Revisione \ Revision										
		0	1	2	3	4	5	6	7	8	9			0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	
1	Intestazione																							
2	Indice																							
3	Alimentazione generale ed ausiliari																							
4	Azionamento tavola scarico pezzi																							
5	Azionamenti assi X-Y																							
6	Layout sistema di automazione																							
7	Ingressi PLC																							
8	Ingressi PLC																							
9	Uscite PLC																							
10	Layout robot COMAU																							
11	Schede I/O robot COMAU																							
12	Layout Sistema di Visione																							
13	Layout Pannello elettrico																							

Note :



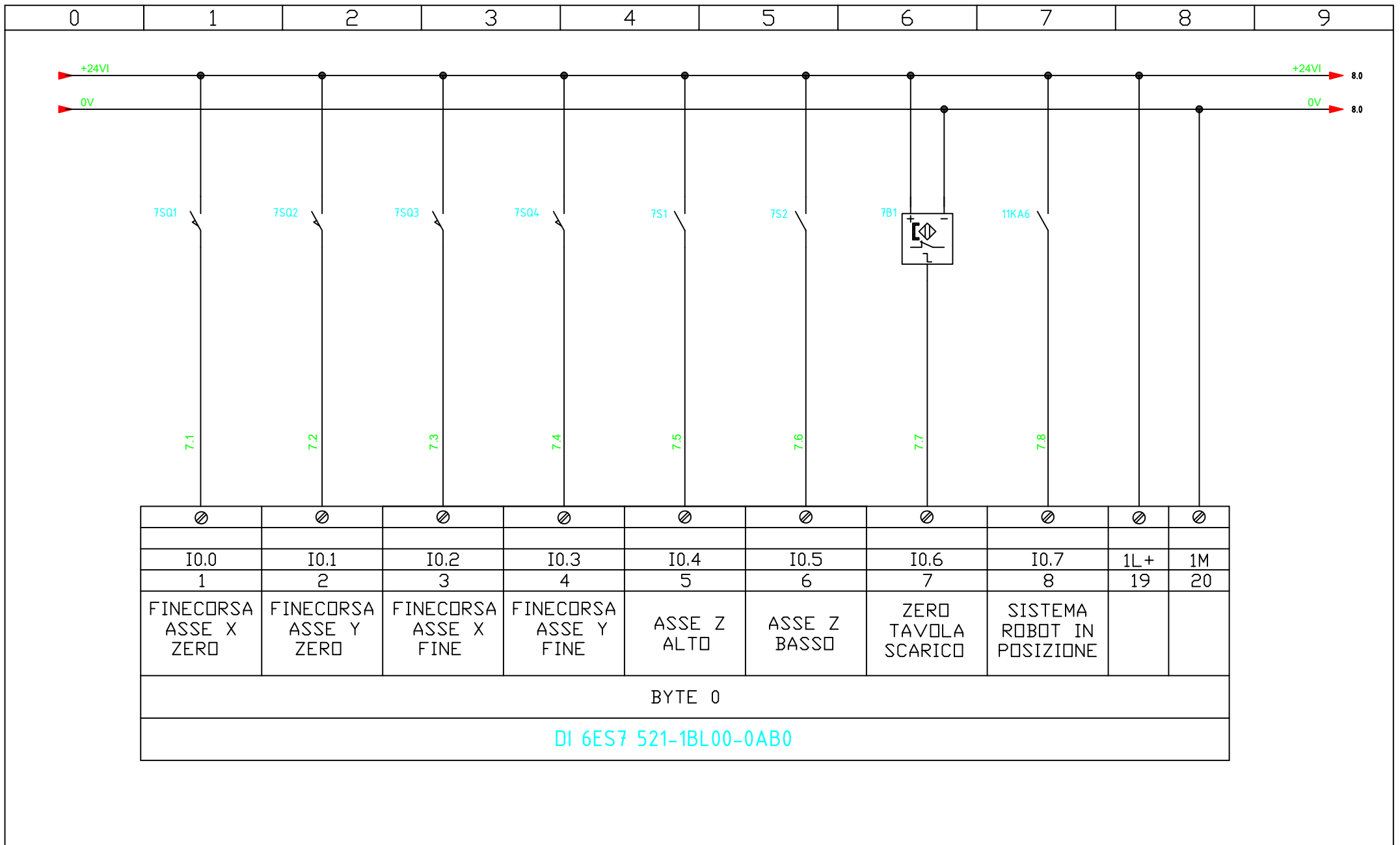


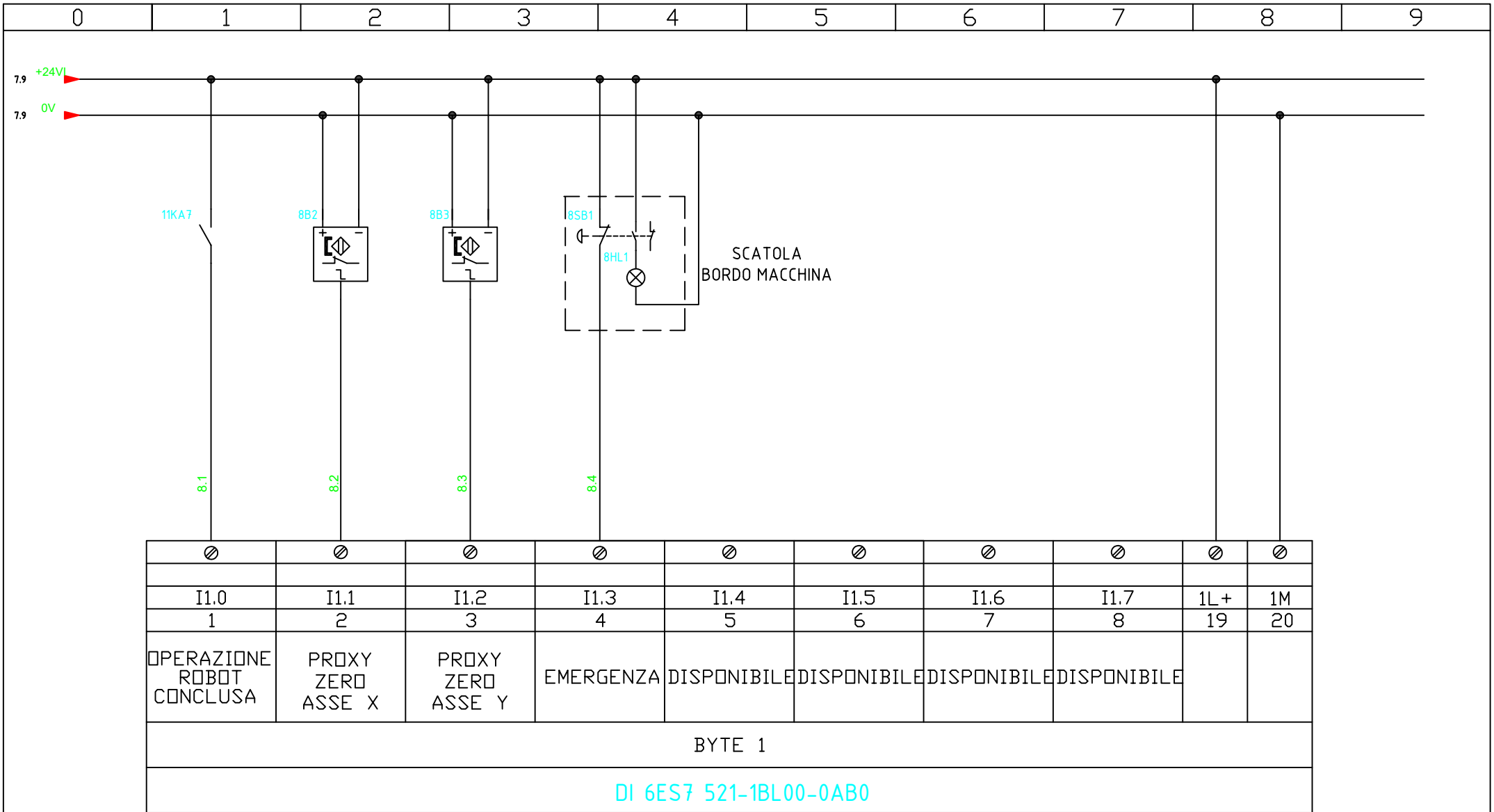




Costruttore: Siemens	
Tipo: S7 1500	
CPU: 1516-3 PN/DP	
Indirizzo	Simbolico SW
I0.0	ASSE X ZERO
I0.1	ASSE Y ZERO
I0.2	ASSE X FINE
I0.3	ASSE Y FINE
I0.4	ASSE Z ALTO
I0.5	ASSE Z BASSO
I0.6	ZERO TAVOLA SCARICO
I0.7	SISTEMA ROBOT IN POSIZIONE
I1.0	OPERAZIONE ROBOT CONCLUSA
I1.1	PROXY ZERO ASSE X
I1.2	PROXY ZERO ASSE Y
I1.3	EMERGENZA
I1.4	DISPONIBILE
I1.5	DISPONIBILE

Costruttore: Siemens	
Tipo: S7 1500	
CPU: 1516-3 PN/DP	
Indirizzo	Simbolico SW
Q0.0	COMANDO ASSE Z ALTO
Q0.1	COMANDO ASSE Z BASSO
Q0.2	START JOB A ROBOT
Q0.3	EMERGENZA A ROBOT
Q0.4	STOP JOB A ROBOT
Q0.5	DRIVE ON ROBOT
Q0.6	COMANDO ELETTROCALAMITA
Q0.7	DISPONIBILE
Q1.0	DISPONIBILE
Q1.1	DISPONIBILE





DQ 6ES7 522-1BL01-0AB0									
BYTE 0									
COMANDO ASSE Z ALTO	COMANDO ASSE Z BASSO	START JOB A ROBOT	EMERGENZA A ROBOT	STOP JOB A ROBOT	DRIVE ON ROBOT	COMANDO ELETTROMAGNETE	DISPONIBILE		
Q0.0	Q0.1	Q0.2	Q0.3	Q0.4	Q0.5	Q0.6	Q0.7	1L+	1M
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
∅	∅	∅	∅	∅	∅	∅	∅	∅	∅

